

# Lista Zero – Prof. Diego Marcon

## Análise Matemática C

Lista de exercícios referente ao início do curso. Comtempla:

- Problemas de revisão de Álgebra Linear;
- Revisão da norma de operadores e alguns isomorfismos naturais.

**Exercício 1.** Defina base e dimensão de um espaço vetorial  $U$ . Mostre que a dimensão está bem definida.

**Exercício 2.** Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais. Defina uma transformação linear  $T : U \rightarrow V$  e mostre que  $T(0) = 0$ .

**Exercício 3.** Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais e  $T : U \rightarrow V$  uma transformação linear. Defina o núcleo (ou *kernel*) de  $T$  por

$$\ker T = \{u \in U; T(u) = 0\}.$$

- (i) Mostre que  $\ker T$  é um subespaço vetorial de  $U$ ;
- (ii) Mostre que  $T$  é injetiva se, e somente se,  $\ker T = \{0\}$ .

**Exercício 4.** O produto de uma matriz  $A$  de ordem  $m \times n$  por um vetor  $x \in \mathbb{R}^n$  pode ser motivado pela representação matricial de um sistema linear de equações. Mais precisamente, definimos<sup>1</sup>

$$\begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \cdots & a_{mn} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} := \begin{bmatrix} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n \end{bmatrix} \quad (1)$$

justamente porque, desta forma, é possível representar o sistema linear com  $m$  equações e  $n$  variáveis independentes

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \cdots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \cdots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \vdots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \cdots + a_{mn}x_n = b_m \end{cases} \quad (2)$$

pela equação  $Ax = b \in \mathbb{R}^m$ . O uso de tabelas (matrizes) faz com que as operações com as linhas seja mais fácil e sistemático. Verifique que são equivalentes:

- (i) O sistema linear (2).
- (ii) A identidade vetorial  $Ax = b$ , onde o vetor  $Ab \in \mathbb{R}^m$  é definido como em (1).
- (iii) O vetor  $b$  pode ser escrito como combinação linear das colunas da matriz  $A$ :

$$b = x_1c_1 + x_2c_2 + \cdots + x_nc_n.$$

Observe que os coeficientes da combinação linear são os coeficientes do vetor  $x \in \mathbb{R}^n$ .

- (iv)  $b \in \mathbb{R}^m$  pertence à imagem da transformação linear  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  definida por  $T(x) = Ax$ .

<sup>1</sup>Neste exercício, embora não seja absolutamente relevante, nós estamos representando os vetores de  $\mathbb{R}^n$  e de  $\mathbb{R}^m$  nas bases canônicas dos respectivos espaços.

**Exercício 5.** Seja  $A$  uma matriz (quadrada) de ordem  $n \times n$ . Dizemos que  $A$  é **invertível** quando existe uma matriz, denotada por  $A^{-1}$ , que satisfaz

$$AA^{-1} = I \quad \text{e} \quad A^{-1}A = I.$$

Prove que são equivalentes:

- (i)  $A$  é invertível;
- (ii) Existe uma matriz  $B$  tal que  $AB = I$ ;
- (iii) Existe uma matriz  $C$  tal que  $CA = I$ ;
- (iv) Para todo  $b \in \mathbb{R}^n$ , o sistema  $Ax = b$  possui exatamente uma solução;
- (v) O sistema  $Ax = 0$  possui somente a solução trivial;
- (vi) As colunas  $c_1, c_2, \dots, c_n$  de  $A$  são linearmente independentes;
- (vii) Todo vetor  $b \in \mathbb{R}^n$  pode ser escrito como combinação linear das colunas  $c_1, c_2, \dots, c_n$  de  $A$ ;
- (viii) Todo vetor  $b \in \mathbb{R}^n$  pertence a  $\text{Span}\{c_1, c_2, \dots, c_n\}$ , espaço gerado pelas colunas de  $A$ ;
- (ix) As colunas de  $A$  geram  $\mathbb{R}^n$ :  $\text{Span}\{c_1, c_2, \dots, c_n\} = \mathbb{R}^n$ ;
- (x)  $T(x) = Ax$  é sobrejetora;
- (xi)  $\text{Im } T = \mathbb{R}^n$ ;
- (xii)  $T(x) = Ax$  é injetora;
- (xiii)  $\ker T = \{0\}$ ;
- (xiv)  $T(x) = Ax$  é invertível,
- (xv)  $A^T$  é invertível.

**Exercício 6.** Seja  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^{n+k}, \mathbb{R}^n)$  tal que

$$T(x, 0) = 0 \implies x = 0. \tag{3}$$

Acima, estamos escrevendo  $(x, y) \in \mathbb{R}^{n+k}$  e pensando em  $x \in \mathbb{R}^n$  e  $y \in \mathbb{R}^k$ . Prove que, para  $y \in \mathbb{R}^k$  fixado, existe único  $x = x(y) \in \mathbb{R}^n$  tal que

$$T(x, y) = 0.$$

Além disso, a aplicação  $y \mapsto x(y)$  é linear. Este problema pode ser visto como uma “versão linear” do Teorema da Função Implícita, que veremos em aula.

**Exercício 7.** Sejam  $U$  e  $V$  espaços vetoriais de dimensão finita e  $T : U \rightarrow V$  uma transformação linear. Mostre que

$$\dim(\ker T) + \dim(\text{Im } T) = \dim U.$$

**Exercício 8.** Seja  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  uma transformação linear. Seja  $\mathcal{B}_1$  a base canônica de  $\mathbb{R}^n$  e  $\mathcal{B}_2$  a base canônica de  $\mathbb{R}^m$ . Encontre uma matriz  $A$  de ordem  $m \times n$  tal que

$$[T(x)]_{\mathcal{B}_2} = A \cdot [x]_{\mathcal{B}_1}.$$

A matriz  $A$  é chamada de *matriz canônica* associada com a transformação  $T$ . Descreva as colunas da matriz  $A$ .

**Exercício 9.** Dado um espaço vetorial  $V$  de dimensão finita igual a  $n$ , denotamos por

$$V^* = \{\ell : V \rightarrow \mathbb{R}; \ell \text{ linear}\}$$

o seu espaço dual.

(i) Se  $\mathcal{B} = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$  é uma base de  $V$ , defina, para cada  $j = 1, 2, \dots, n$ , o funcional linear  $dx^j : V \rightarrow \mathbb{R}$  nos elementos da base  $\mathcal{B}$  por

$$dx^j(v_i) = \delta_i^j = \begin{cases} 1, & \text{se } i = j \\ 0, & \text{se } i \neq j \end{cases}.$$

Prove que  $\mathcal{B}^* := \{dx^1, dx^2, \dots, dx^n\}$  é uma base de  $V^*$ .

(ii) Prove que se  $v \in V$  é tal que  $\ell(v) = 0$  para todo  $\ell \in V^*$ , então  $v = 0$ .

(iii) Mostre que  $V$  e  $V^{**} := (V^*)^* = \{u : V^* \rightarrow \mathbb{R}; u \text{ linear}\}$  são canonicamente isomorfos, isto é, exiba um isomorfismo que é independente de escolha de bases (e mostre que é um isomorfismo de espaços vetoriais).

**Exercício 10.** Seja  $T : U \rightarrow V$  uma transformação linear e seja  $\mathcal{B} = \{u_1, u_2, \dots, u_n\}$  uma base de  $U$ . Mostre que a transformação linear  $T$  é completamente determinada pelos seus valores (vetoriais) nos elementos da base  $\mathcal{B}$ . Mais precisamente, se  $S : U \rightarrow V$  é uma transformação linear e vale que

$$S(u_i) = T(u_i) \quad \text{para todo } i = 1, 2, \dots, n,$$

mostre que  $S = T$ .

**Exercício 11.** Para  $T : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$  uma transformação linear, definimos a *norma de operador* de  $T$

$$\|T\| := \max \{|T(x)|; x \in \mathbb{R}^n \text{ com } |x| = 1\}. \quad (4)$$

(i) Mostre que de fato podemos escrever  $\max$  em (4) ao invés de  $\sup$ .

(ii) Prove que (4) define uma norma no espaço  $\mathcal{L}(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m)$ , isto é, que valem

- $\|T\| > 0$  se  $T \neq 0$ ;
- $\|\lambda T\| = |\lambda| \|T\|$ , para quaisquer  $T \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m)$  e  $\lambda \in \mathbb{R}$ ;
- $\|T + S\| \leq \|T\| + \|S\|$

(iii) Mostre que (4) é equivalente a

$$\|T\| := \max \left\{ \frac{|T(x)|}{|x|}; x \in \mathbb{R}^n \text{ com } x \neq 0 \right\}.$$

Em particular, tem-se

$$|T(x)| \leq \|T\| |x| \quad \text{para todo } x \in \mathbb{R}^n.$$

(iv) Mostre que, para  $T, S \in \mathcal{L}(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m)$ ,

$$\|TS\| \leq \|T\| \|S\|.$$

**Exercício 12.** Prove o Teorema da Representação de Riesz em para dimensão finita: Seja  $V$  um espaço vetorial de dimensão finita e com produto interno  $\langle \cdot, \cdot \rangle$ . Dado  $\ell \in V^*$ , mostre que existe (apenas um)  $w \in V$  tal que

$$\ell(v) = \langle v, w \rangle \quad \text{para todo } v \in V.$$

Além disso, a aplicação

$$\begin{aligned}\Phi : V^* &\longrightarrow V \\ \ell &\longmapsto w\end{aligned}$$

é uma isometria linear, isto é, é um isomorfismo que satisfaz  $\|\ell\| = |w|$ .

Obs: Apesar de o Teorema da Representação de Riesz fornecer um isomorfismo  $V^* \simeq V$ , este isomorfismo não é canônico, pois depende da estrutura de produto interno do espaço vetorial  $V$ . Em outras palavras, produtos internos diferentes geram isomorfismos diferentes, não havendo uma escolha que seja mais “natural” do que outras.

**Exercício 13.** Observe que existe uma identificação  $\mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^m) \simeq \mathbb{R}^m$  que é um isomorfismo canônico, isto é, que independe de escolha de bases para os espaços envolvidos: mostre que

$$\begin{aligned}\Phi : \mathbb{R}^m &\longrightarrow \mathcal{L}(\mathbb{R}, \mathbb{R}^m) \\ x &\longmapsto \Phi(x)(t) := tx\end{aligned}$$

é um isomorfismo (canônico) de espaços vetoriais.

**Exercício 14.** Defina

$$\mathcal{B}(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m) = \{B : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \longrightarrow \mathbb{R}^m; B \text{ é bilinear}\}$$

e mostre que

$$\begin{aligned}\Phi : \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathcal{L}(\mathbb{R}^n, \mathbb{R}^m)) &\longrightarrow \mathcal{B}(\mathbb{R}^n; \mathbb{R}^m) \\ T &\longmapsto \Phi(T)[x, y] := T(x)(y)\end{aligned}$$

é um isomorfismo (canônico) de espaços vetoriais.